

Sprachverarbeitung I/4 HS 2016

# Lineare Prädiktion

Buch: Kapitel 4.5

Beat Pfister



# Sprachverarbeitung I / 4

Vorlesung: Lineare Prädiktion

- Einführung in die lineare Prädiktion
- Einsatz der LP in der Sprachverarbeitung
- Interpretation des LP-Ansatzes

Übung: Berechnung des Prädiktors

- spektrale Eigenschaften des Prädiktors

# Lineare Prädiktion

Tatsache: Aufeinanderfolgende Abtastwerte von Sprachsignalen sind **nicht** statistisch unabhängig

Grundidee: Vorhersage für  $s(n)$  aus  $s(n-1), s(n-2), \dots$   
→  $\tilde{s}(n)$

>>>

linearer Prädiktor:  $\tilde{s}(n) = - \sum_{k=1}^K a_k s(n-k)$

Frage: Wie werden die Prädiktorkoeffizienten bestimmt?

# Bestimmen der Prädiktorkoeffizienten

Aufgabe: Prädiktion von  $N$  Abtastwerten eines Sprachsignals mit

$$\tilde{s}(n) = - \sum_{k=1}^K a_k s(n-k) \qquad \text{>>>}$$

(Gleichungssystem mit  $N$  Gleichungen und  $K$  Unbekannten)

Lösung für  $N = K$ : möglich, jedoch uninteressant

Lösung für  $N \gg K$ : Gleichungssystem überbestimmt

→ fehlerfreie Prädiktion i.a. nicht möglich

→ Optimierung so, dass Prädiktionsfehler minimal

# Ermitteln der Prädiktorkoeffizienten

Optimierung: Bestimmung der Prädiktorkoeffizienten so,  
dass die Energie des Fehlersignals minimal

linearer Prädiktor:  $\tilde{s}(n) = - \sum_{k=1}^K a_k s(n-k)$

Prädiktionsfehler:  $e(n) = s(n) - \tilde{s}(n) = s(n) + \sum_{k=1}^K a_k s(n-k)$

Optimierung der  $a_k$  damit Fehlerenergie minimal:

$$E = \sum_n e^2(n) = \sum_n \left[ s(n) + \sum_{k=1}^K a_k s(n-k) \right]^2 \stackrel{!}{=} \min$$

## Ermitteln der Prädiktorkoeffizienten (2)

Für Minimum von  $E$  gilt:

$$\frac{\partial E}{\partial a_i} = 2 \sum_n \left[ s(n) + \sum_{k=1}^K a_k s(n-k) \right] s(n-i) \stackrel{!}{=} 0 \quad 1 \leq i \leq K$$

(System aus  $K$  Gleichungen mit  $K$  Unbekannten)

→ Normalgleichungen:

$$\sum_{k=1}^K a_k \sum_n s(n-k) s(n-i) = - \sum_n s(n) s(n-i) \quad 1 \leq i \leq K$$

# Wofür kann der lineare Prädiktor gebraucht werden?

# Eigenschaften des linearen Prädiktors

Prädiktionsfehler im Zeitbereich: (Differenzengleichung)

$$e(n) = s(n) - \tilde{s}(n) = s(n) + \sum_{k=1}^K a_k s(n-k) = \sum_{k=0}^K a_k s(n-k)$$

mit  $a_0 = 1$

Abtastwert  $e(n)$  des Ausgangssignals ist gewichtete Summe aus den Abtastwerten  $s(n-k)$  des Eingangssignals, mit  $k = 0 \dots K$ .

→ Die  $a_k$  sind die Koeffizienten eines Transversalfilters  $A(z)$

Frage: Wie sieht die Übertragungsfunktion dieses Filters aus? [>>>](#)

# Vom Prädiktor abgeleitete Filter

Prädiktionsfehler:  $e(n) = \sum_{k=0}^K a_k s(n-k)$ :

z-Transformation:  $E(z) = \sum_{k=0}^K a_k z^{-k} S(z) = A(z) S(z)$

→  $S(z)$  gefiltert mit  $A(z) = 1 + a_1 z^{-1} + \dots + a_K z^{-K}$  ergibt  $E(z)$

und daraus folgt:  $S(z) = \frac{1}{A(z)} E(z) = H(z) E(z)$

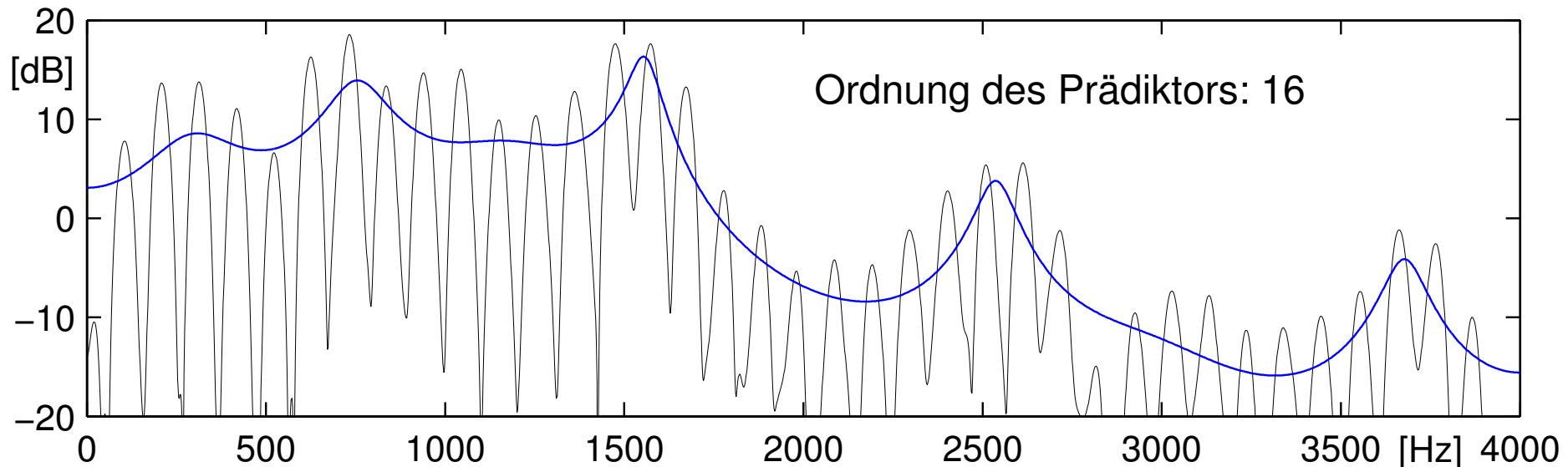
→  $E(z)$  gefiltert mit  $H(z) = 1/A(z)$  ergibt  $S(z)$

$H(z)$  heisst Synthesefilter

$A(z)$  heisst inverses Filter

>>>

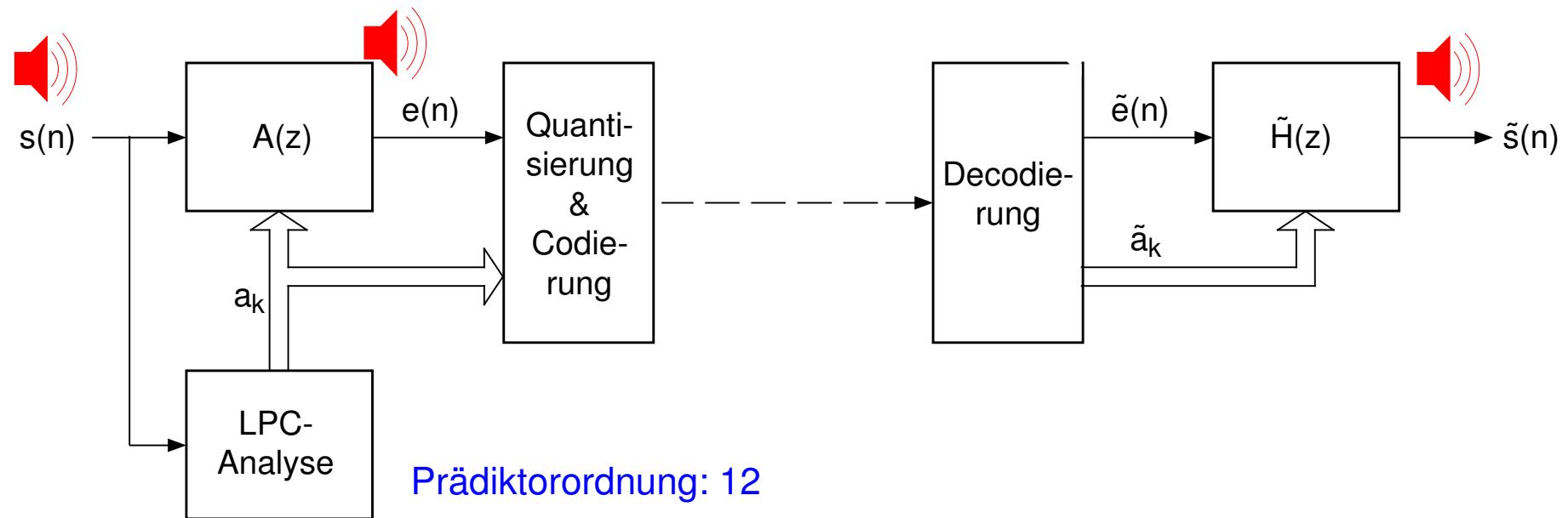
# Approximation des Signalspektrums durch $H(z)$



- Verwendung:
- Beschreibung des groben Verlaufs des Spektrums >>>
  - Schätzung der Formanten (Position, Höhe und Güte)
  - effiziente Sprachübertragung (Sprachmodellierung)

# Sprachmodellierung mittels linearer Prädiktion

Zielsetzung: Effiziente Übertragung von Sprachsignalen



zu übertragende Daten:

- Fehlersignal  $e(n)$  und
- Prädiktorkoeffizienten  $a_k$  pro Analyseabschnitt

# Sprachmodellierung mittels linearer Prädiktion

LPC-Modellierung lohnt sich dann, wenn  $e(n)$  und  $a_k$  zusammen eine kleinere Datenmenge ergeben als  $s(n)$  allein.

Dies ist möglich, weil  $e(n)$  spezielle Eigenschaften hat:

>>>

- ebene spektrale Enveloppe
- periodisch oder rauschartig

Als grobe Beschreibung für  $e(n)$  sind also zu übertragen:

- ★ die Periode  $T_0$  bzw. die Grundfrequenz  $F_0$
- ★ die Signalstärke  $G$  (die Quadratwurzel der Leistung)

>>>

# Große Approximation des Prädiktionsfehlers

$$\tilde{e}(n) = G u(n)$$

wobei

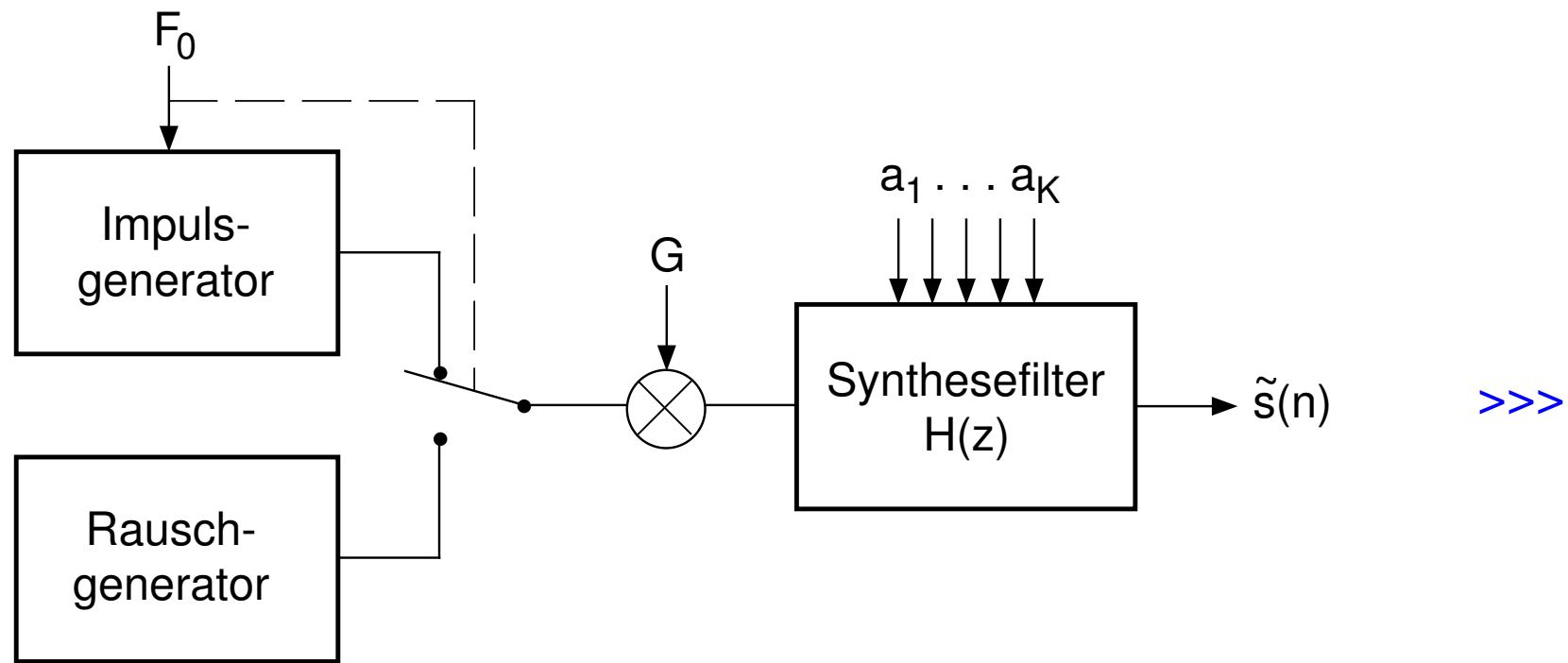
$$u(n) = \begin{cases} \sqrt{T_0/T_s} \sum_m \delta(n - mT_0/T_s) & \text{falls } e(n) \text{ periodisch mit } T_0/T_s \\ \mathcal{N}_0 & \text{sonst (weisses Rauschen).} \end{cases}$$

$$G = \sqrt{\frac{1}{N} \sum_n e^2(n)}$$

→ nur 2 Werte pro Analyseabschnitt von  $e(n)$  sind zu übertragen!

# Signalrekonstruktion aus den LPC-Parametern

$$G, F_0, a_k$$



Syntheselänge und  $F_0$  unabhängig variierbar!

">>>>

# Analogie zum menschlichen Sprechapparat

Feststellung:    LPC-Sprachproduktions-Modell unterscheidet auch

- Signalproduktion und
- Klang- bzw. spektrale Formung

Frage:              Sind somit aus den  $a_k$  Rückschlüsse auf die  
Stellung der Artikulatoren möglich? [>>>](#)

Antwort:           Ja, wenn LPC-Analyse aus Signal  $s'(n)$   
Präemphase:  $S'(z) = P(z) S(z)$  wobei  $P(z) = 1 - 0.98z^{-1}$

$H(z) \longrightarrow$  akustisches Filter [>>>](#)

# Zusammenfassung

Lineare Prädiktion: Voraussage des aktuellen Wertes aus vorangehenden

- Prädiktor approximiert Enveloppe des Spektrums
  - höhere Ordnung → bessere Approximation
  - LPC-Analyse ist eine Kurzzeitanalyse
- Anwendungen:
  - Effiziente Sprachübertragung (Sprachmodellierung)
  - Trennung von Anregung und Klangformung
  - Veränderung von Dauer und/oder Grundfrequenz

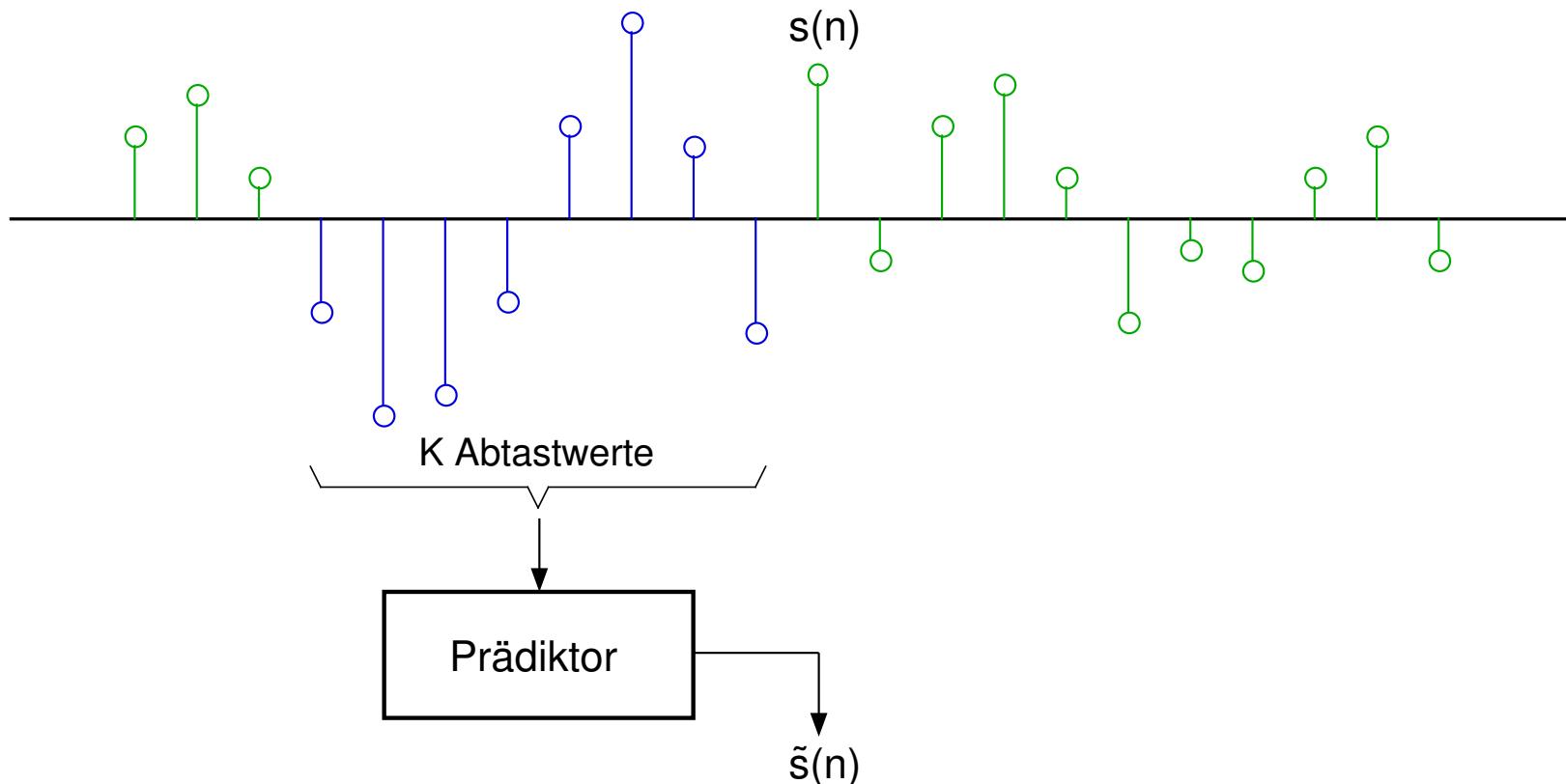
Thema der nächsten Lektion:

Homomorphe Analyse

Zur Übersicht der Vorlesung *Sprachverarbeitung I* [\*>>>\*](#)

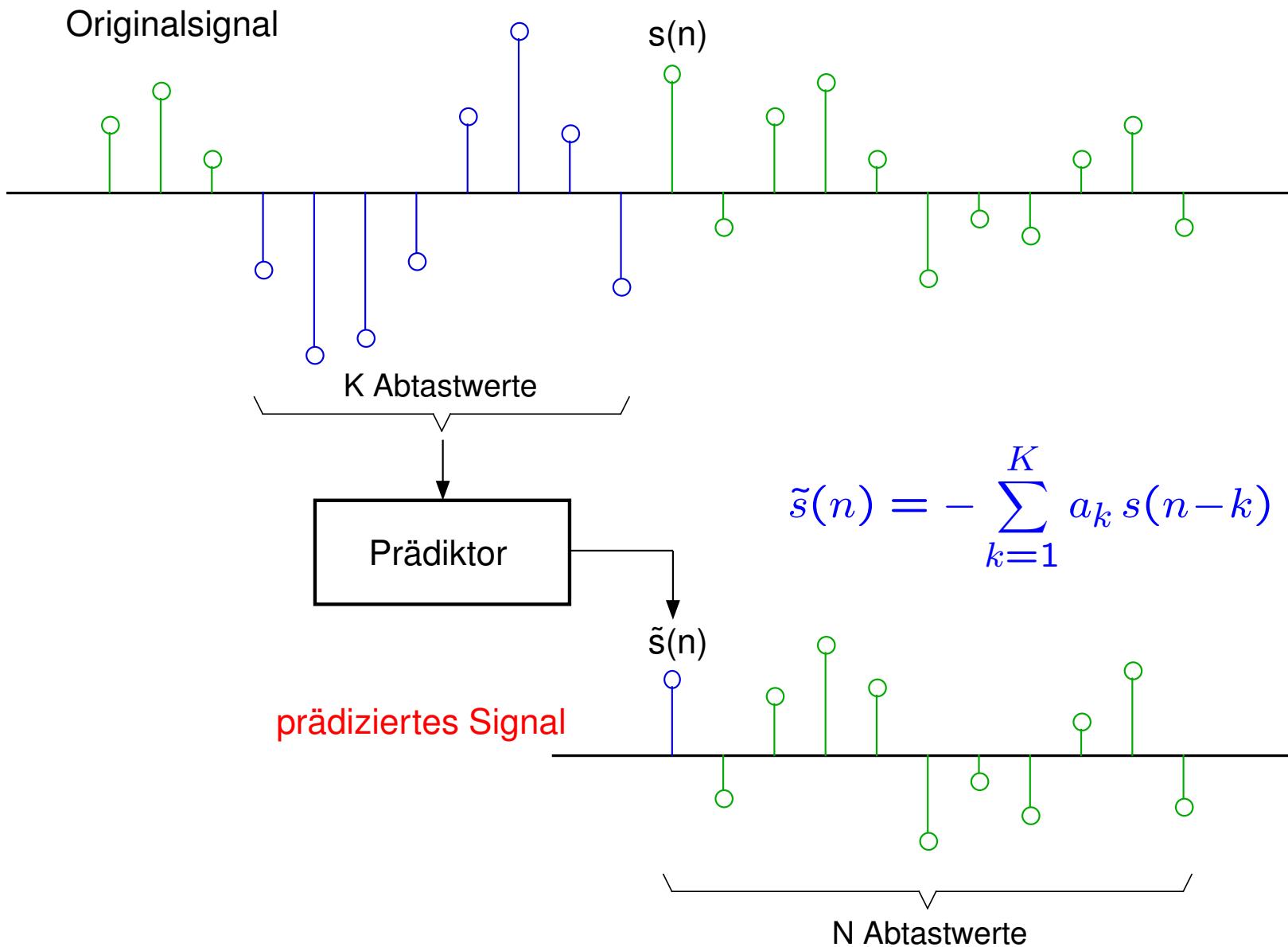


# Idee der Prädiktion



<<<

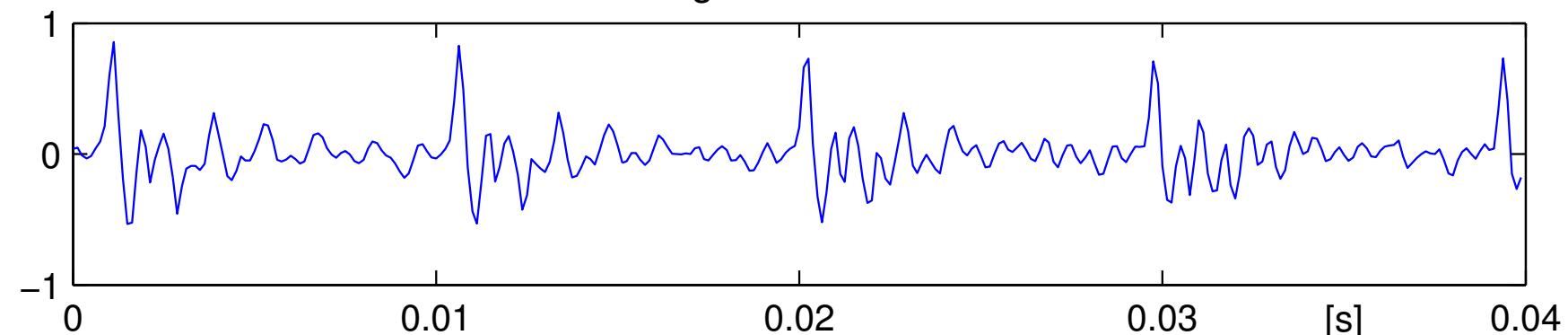




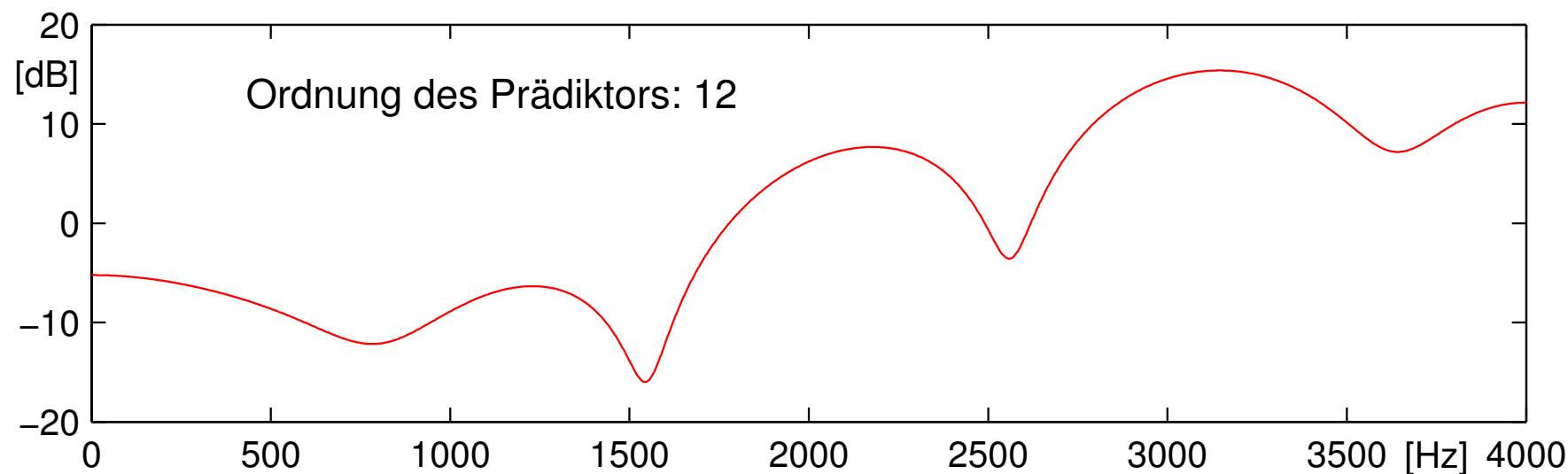
<<<



Signalabschnitt



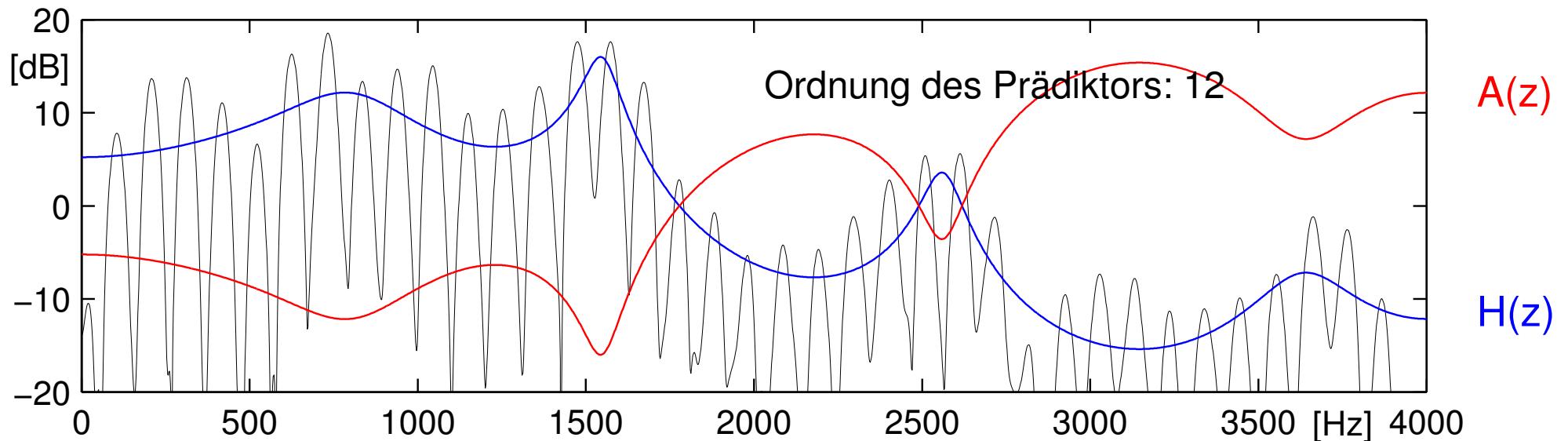
Übertragungsfunktion des Transversalfilters  $A(z)$



<<<



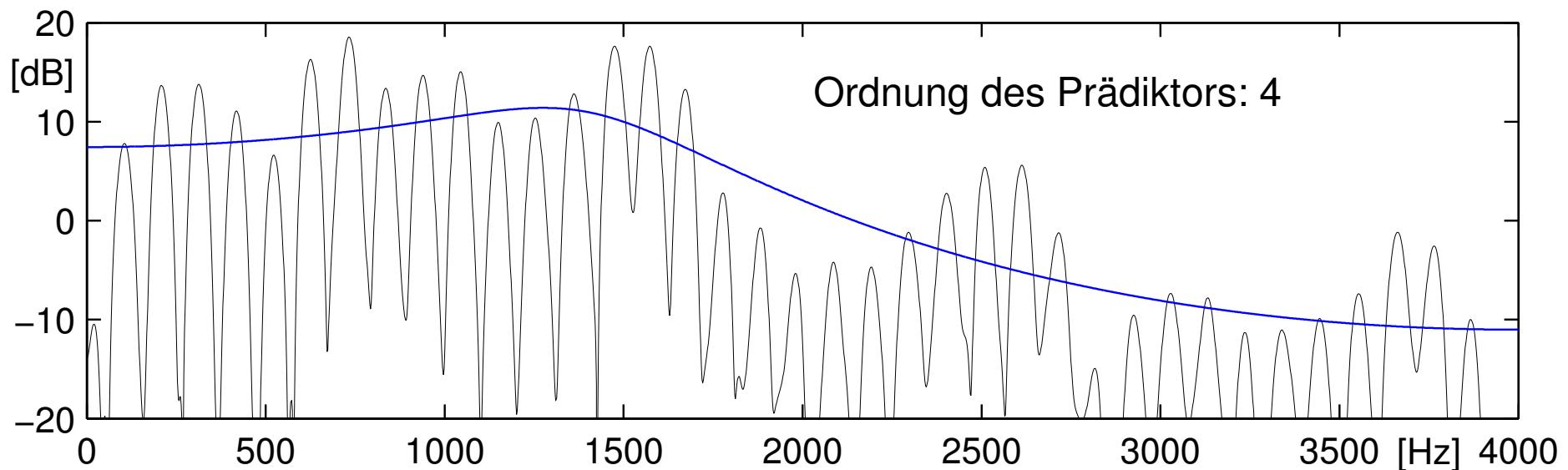
# Übertragungsfunktion von $H(z)$ und $A(z)$



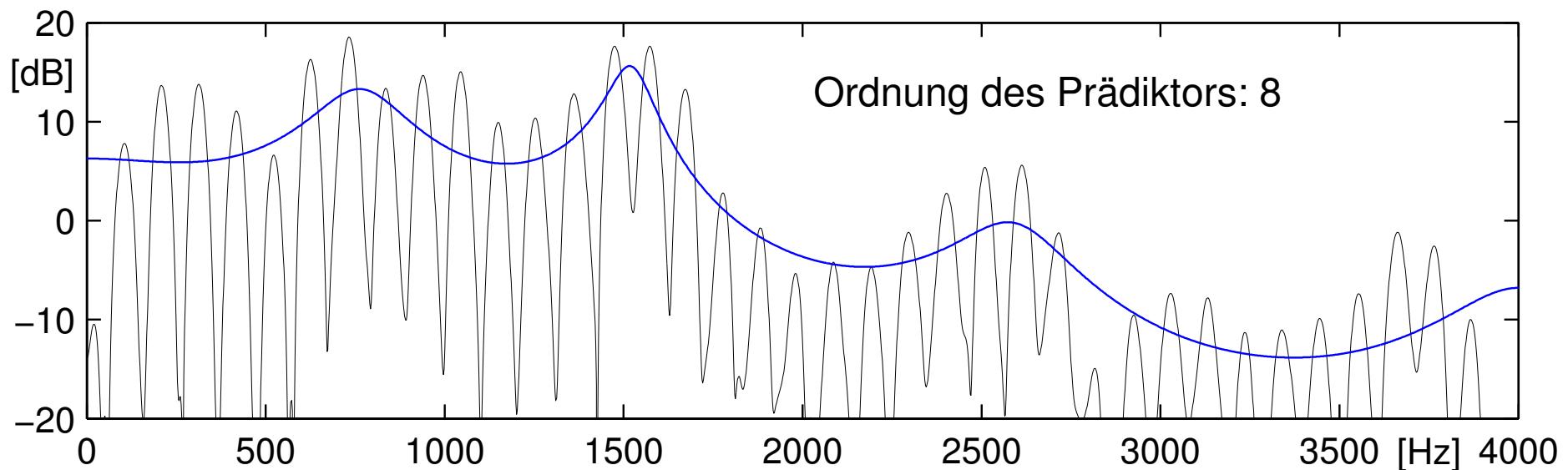
$H(z)$  beschreibt den groben Verlauf des Spektrums ( $\approx$  Enveloppe)

<<<

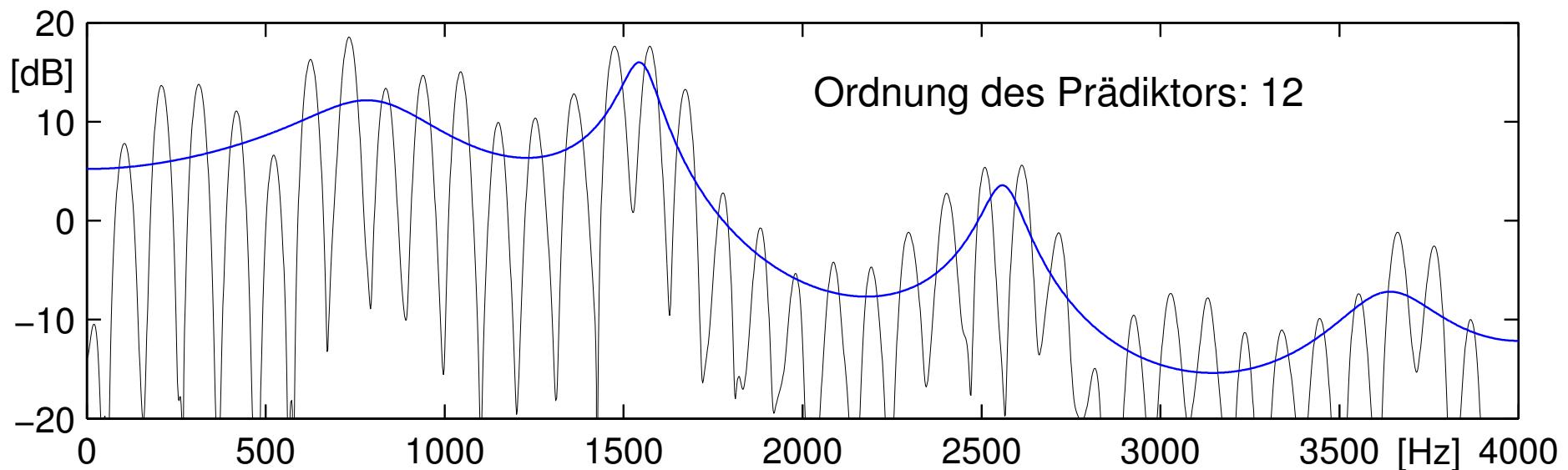




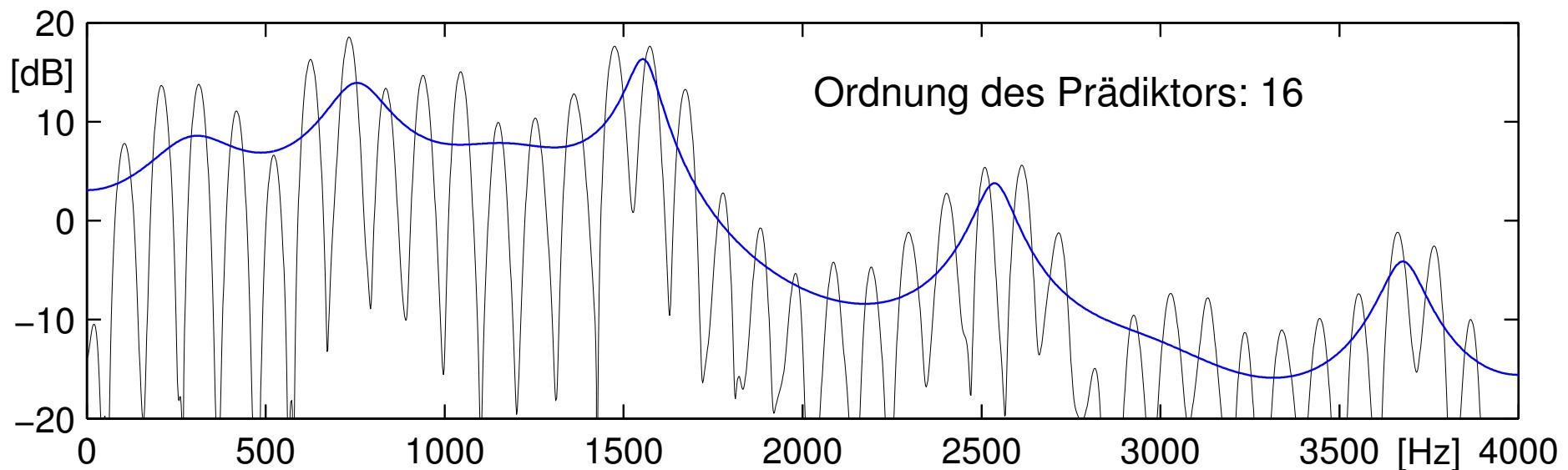
<<<



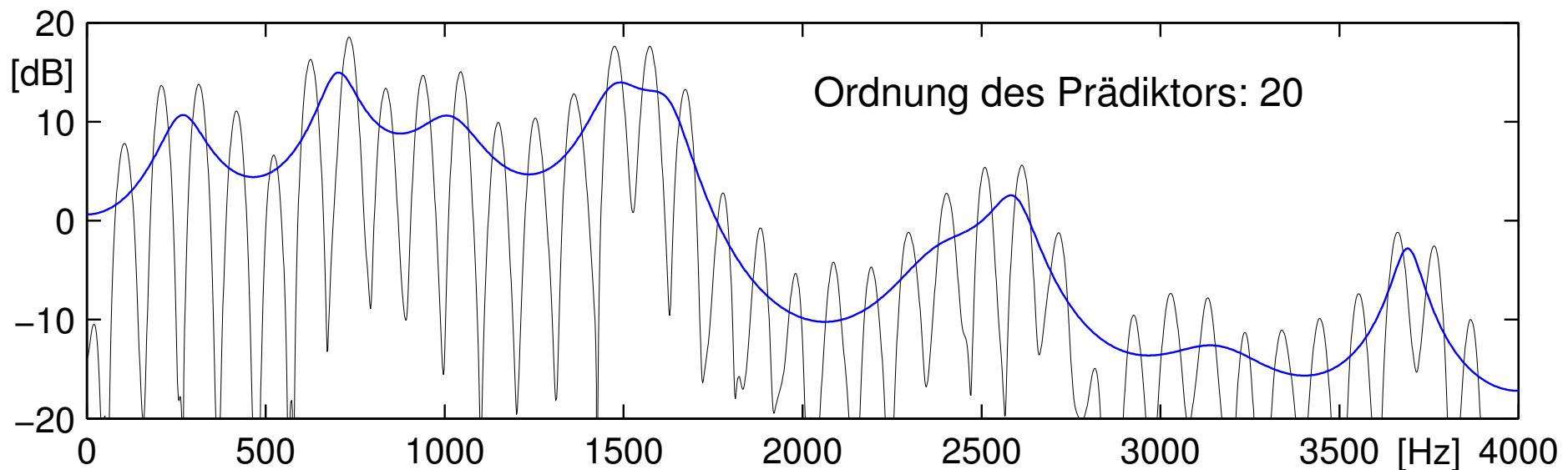
<<<



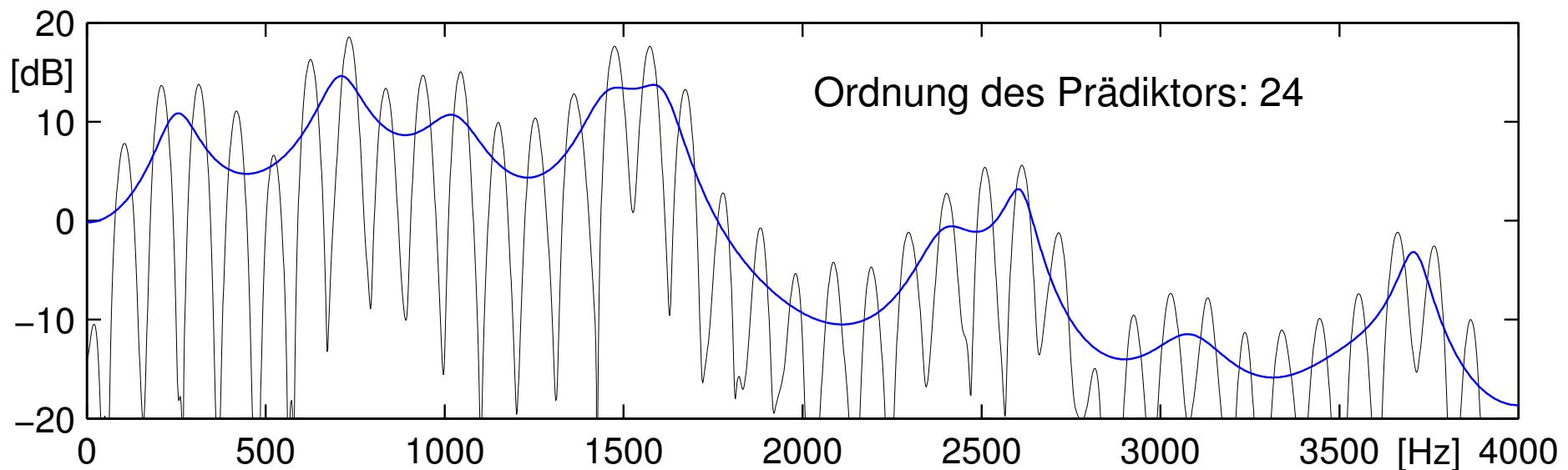
<<<



<<<



<<<

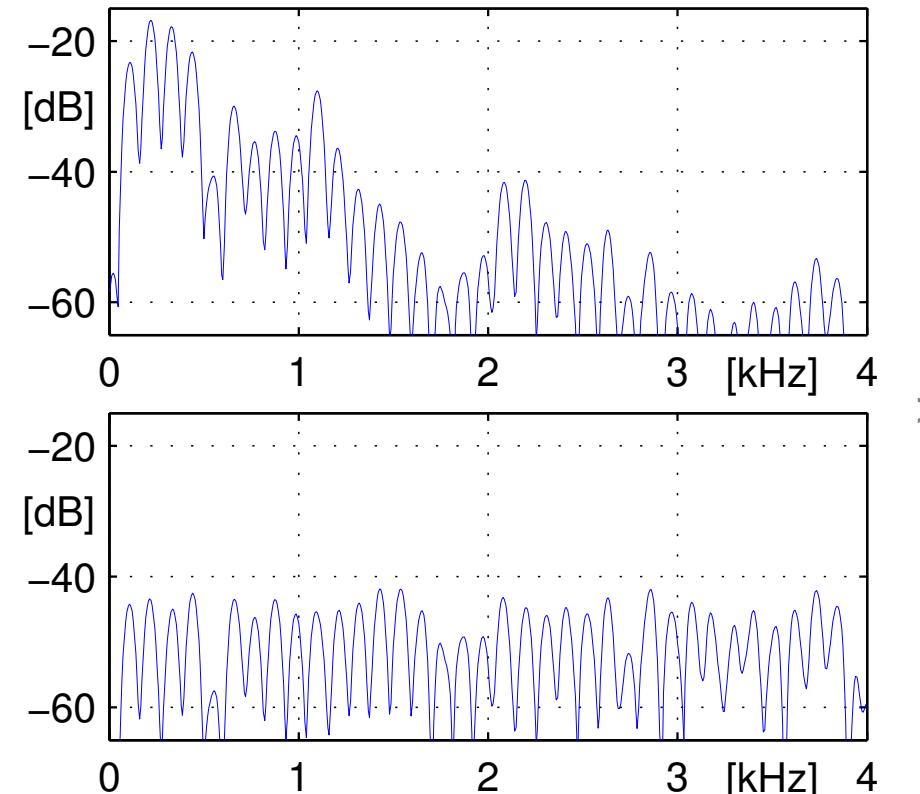
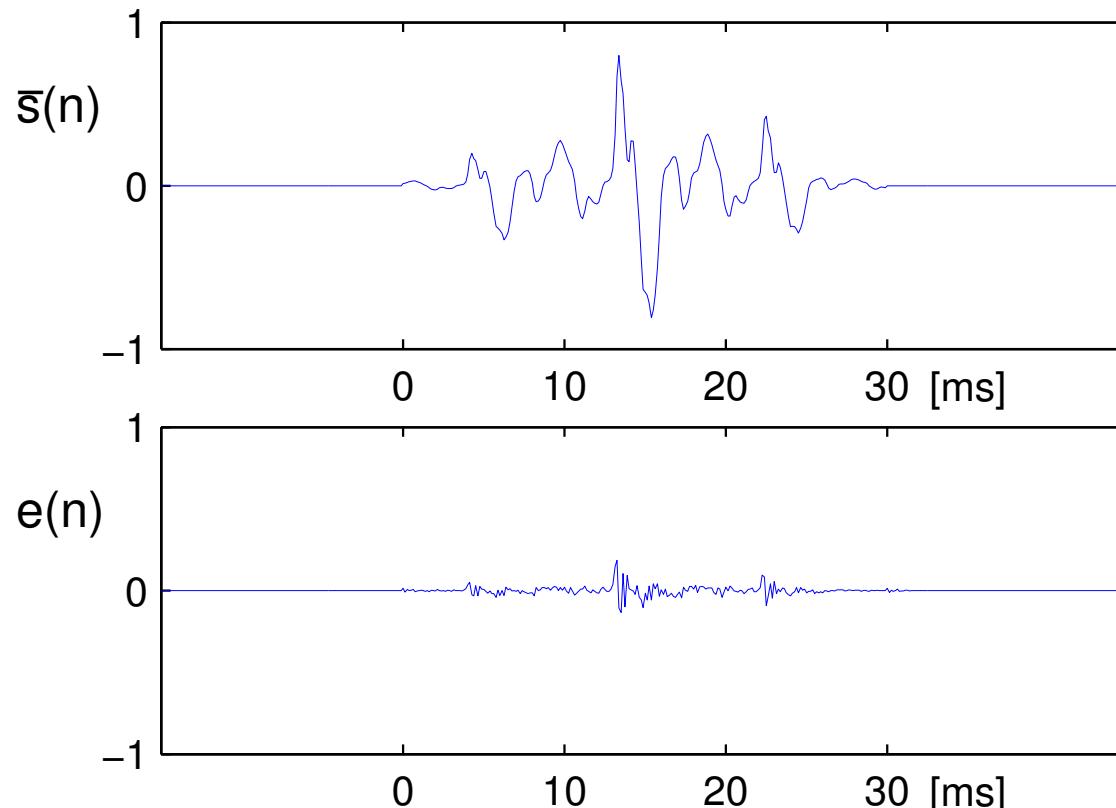


<<<



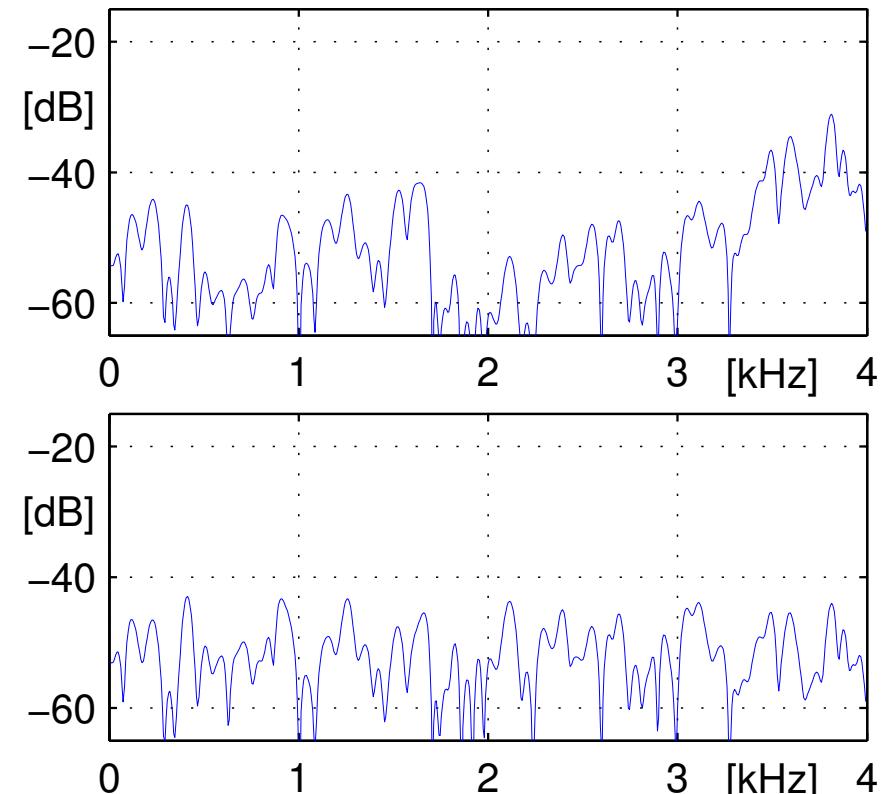
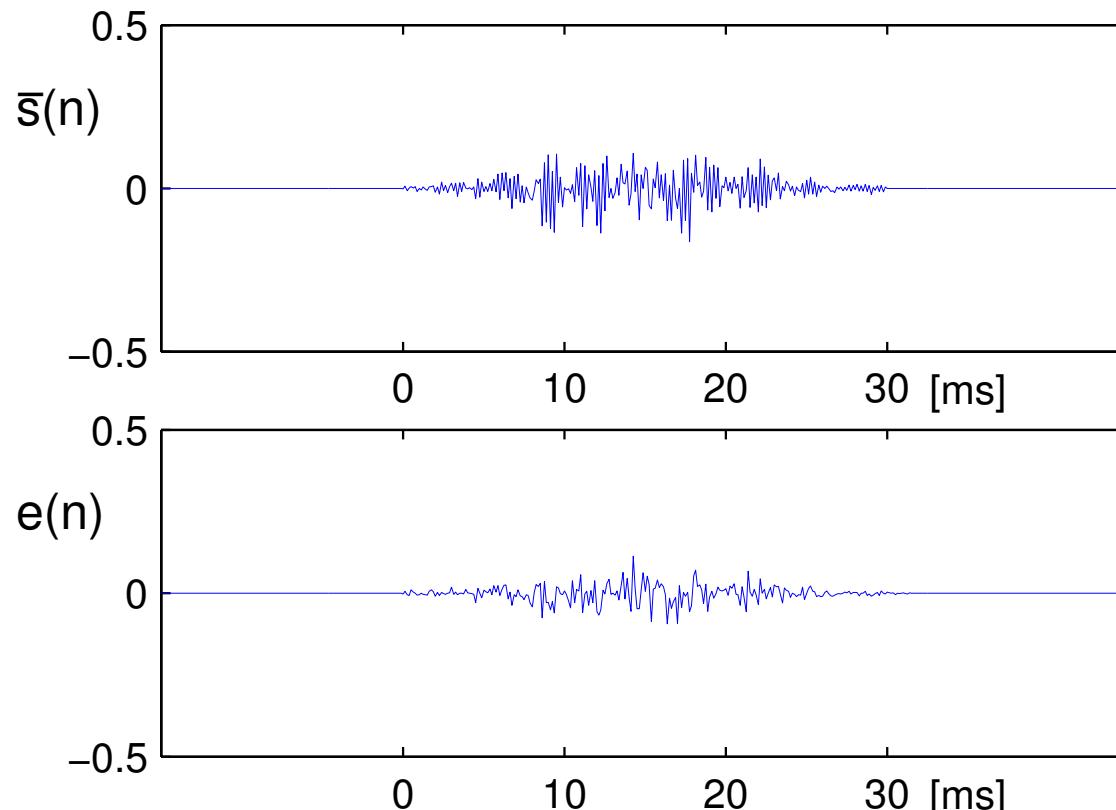
# Zusammenhang zwischen Sprachsignal und Prädiktionsfehler

stimmhaftes Sprachsegment / Prädiktor 12. Ordnung



# Zusammenhang zwischen Sprachsignal und Prädiktionsfehler

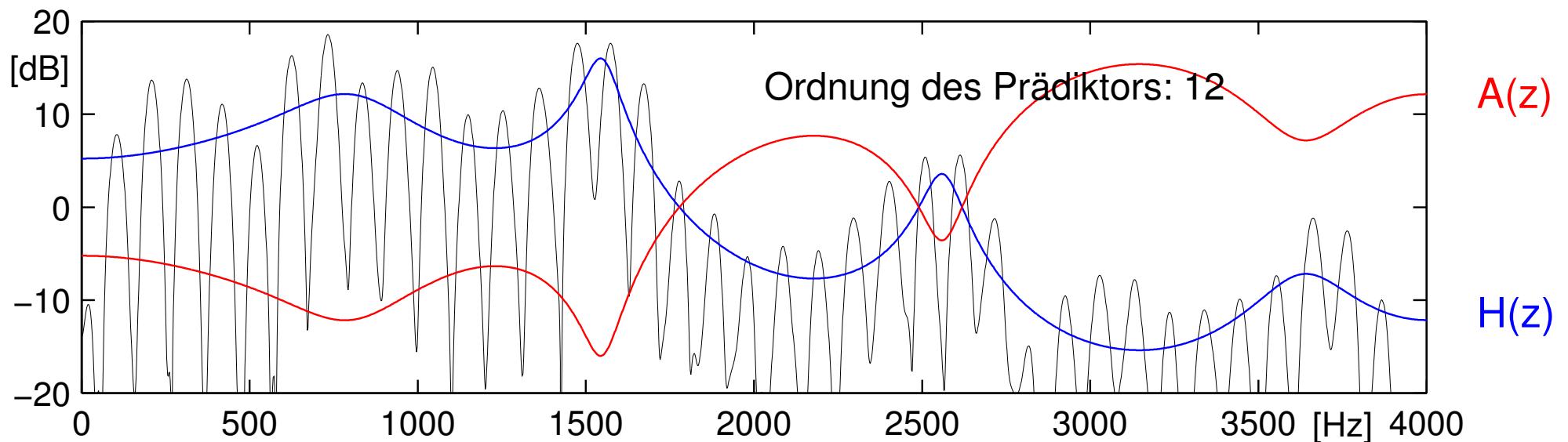
stimmloses Sprachsegment / Prädiktor 12. Ordnung



<<<



# Übertragungsfunktion von $H(z)$ und $A(z)$

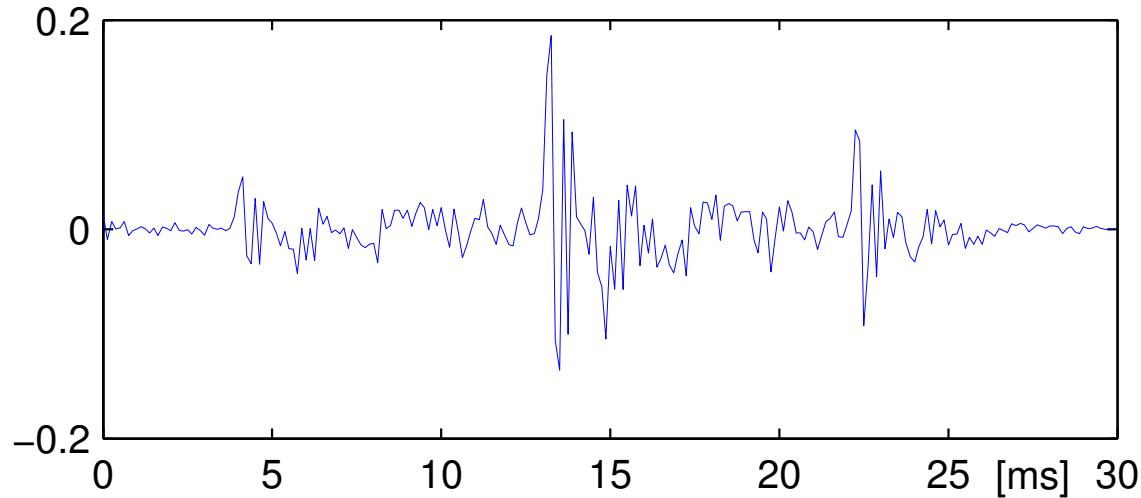


$H(z)$  beschreibt den groben Verlauf des Spektrums ( $\approx$  Enveloppe)

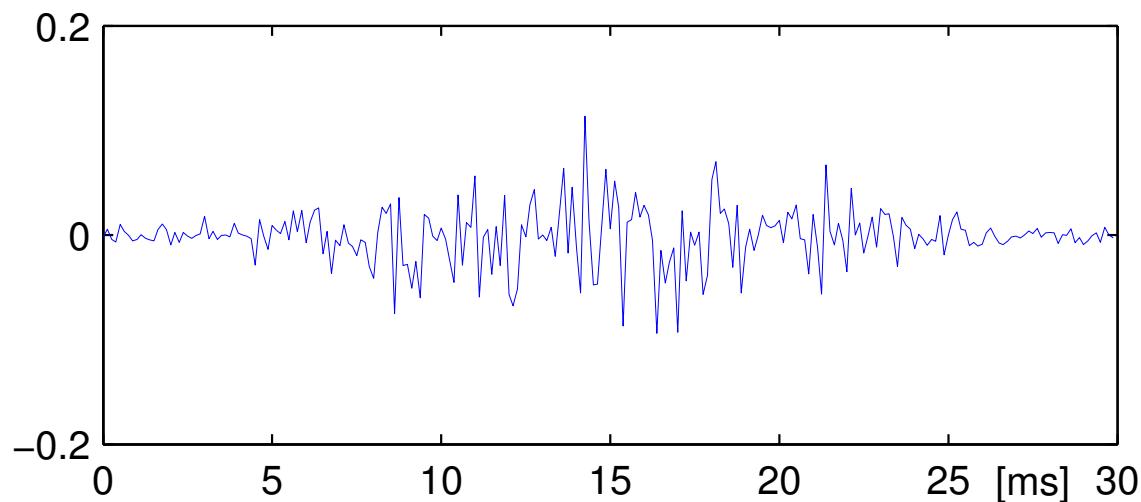
<<<



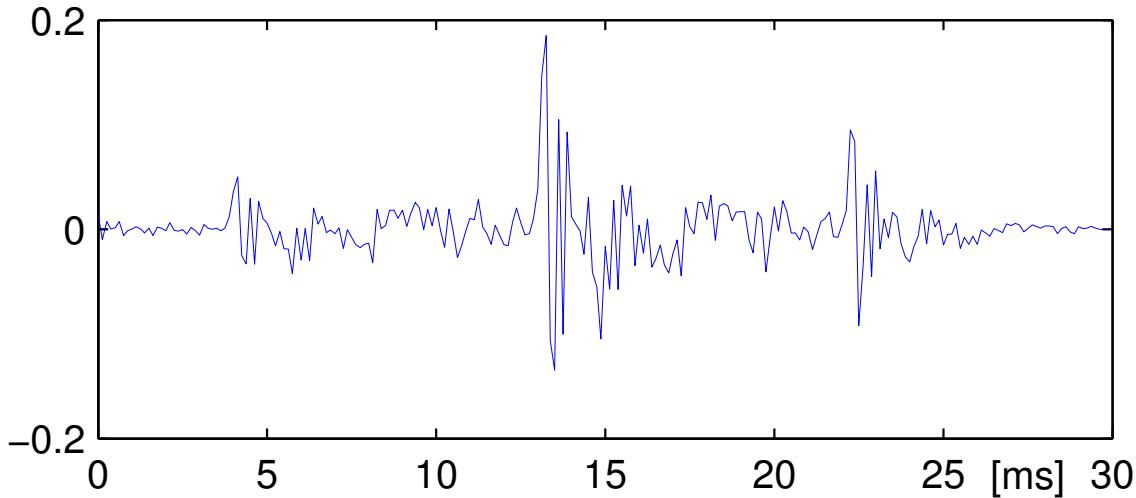
Prädiktionsfehlersignal



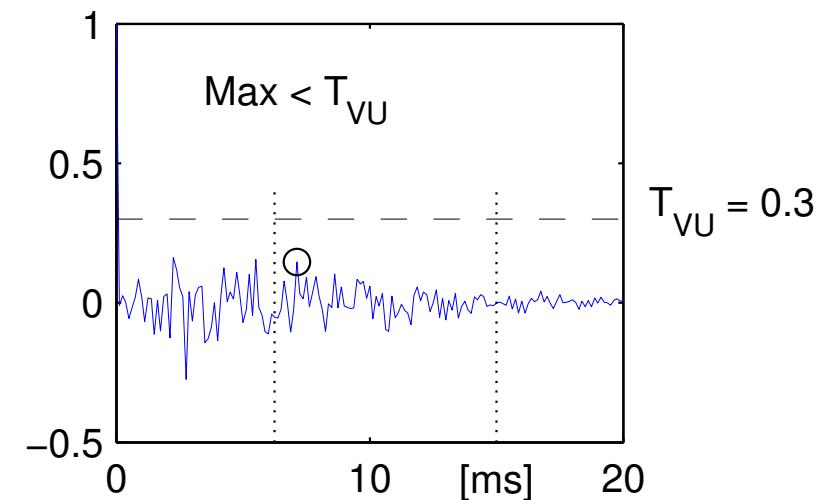
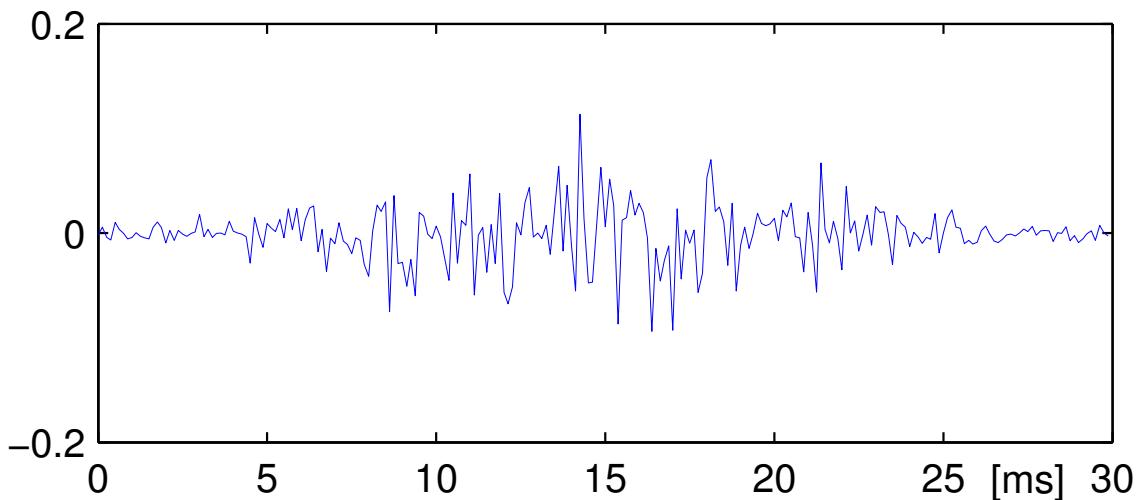
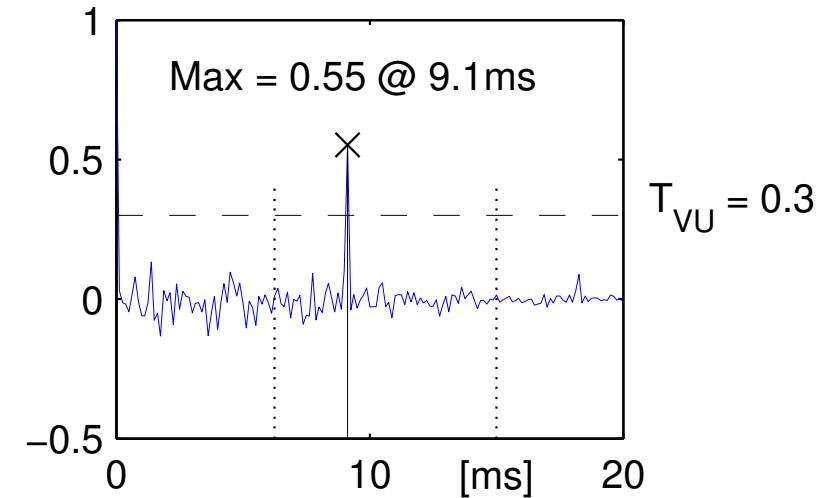
Wie lässt sich die  
Periode bestimmen?



Prädiktionsfehlersignal



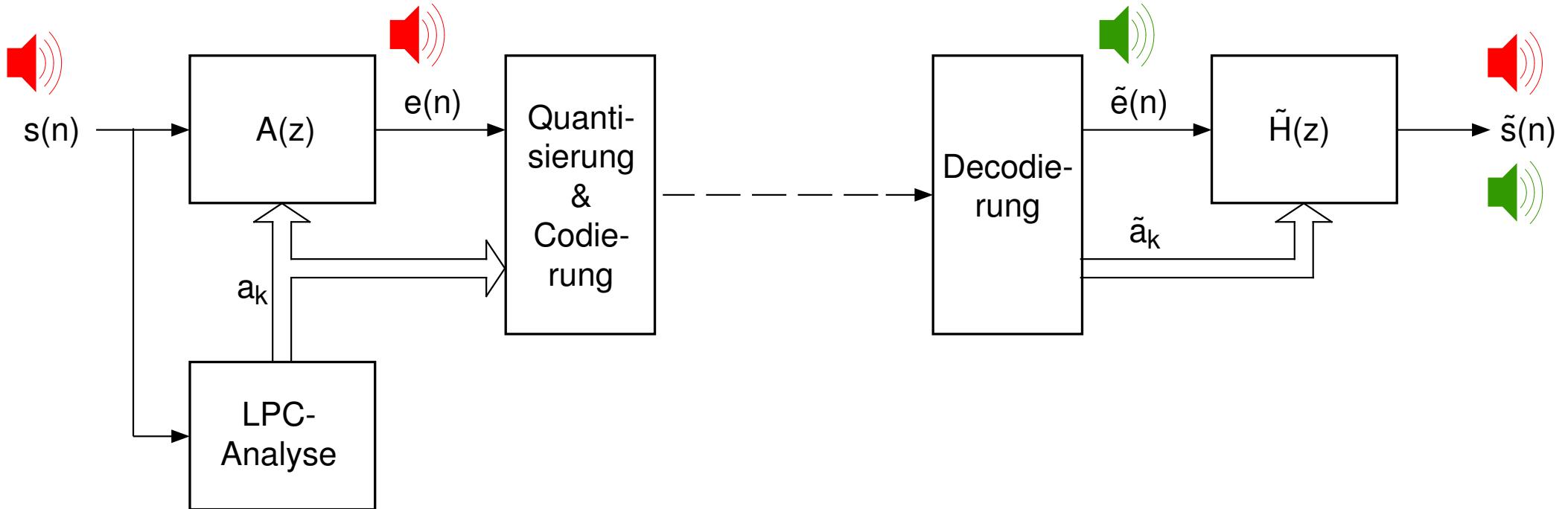
normierte AKF



<<



## Effiziente Übertragung von Sprachsignalen mittels $LPC_{12}$



Datenrate für  $LPC$  (zu übertragen  $\tilde{e}(n)$  und  $a_k$ ): 2–6 kBit

→ hängt von Analyserate, Prädiktor-Ordnung und Quantisierung ab!

# Einfluss der Ordnung des Prädiktors

Signal	Ordnung des Prädiktors			
	2	6	12	18
$e(n)$				
$\tilde{e}(n)$				
$\tilde{s}(n)$				

<<<



# Veränderung von Dauer und Grundfrequenz via LPC

		Grundfrequenz		
		70 %	100 %	140 %
Dauer	60 %			
	100 %			
	150 %			

Gegensatz  
zu Tonband

>>>

<<<



# Abspielen einer Tonbandaufnahme

Bandgeschwindigkeit 20 % zu hoch 

normal 

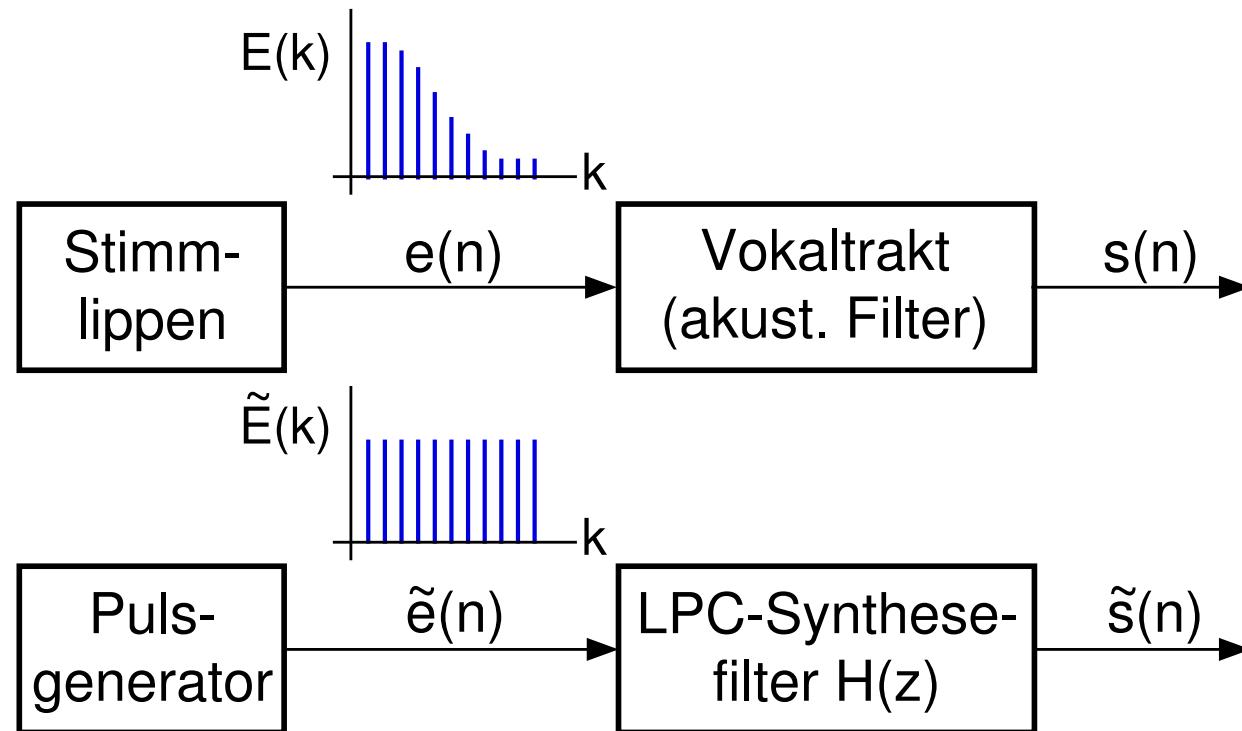
20 % zu tief 

<<<



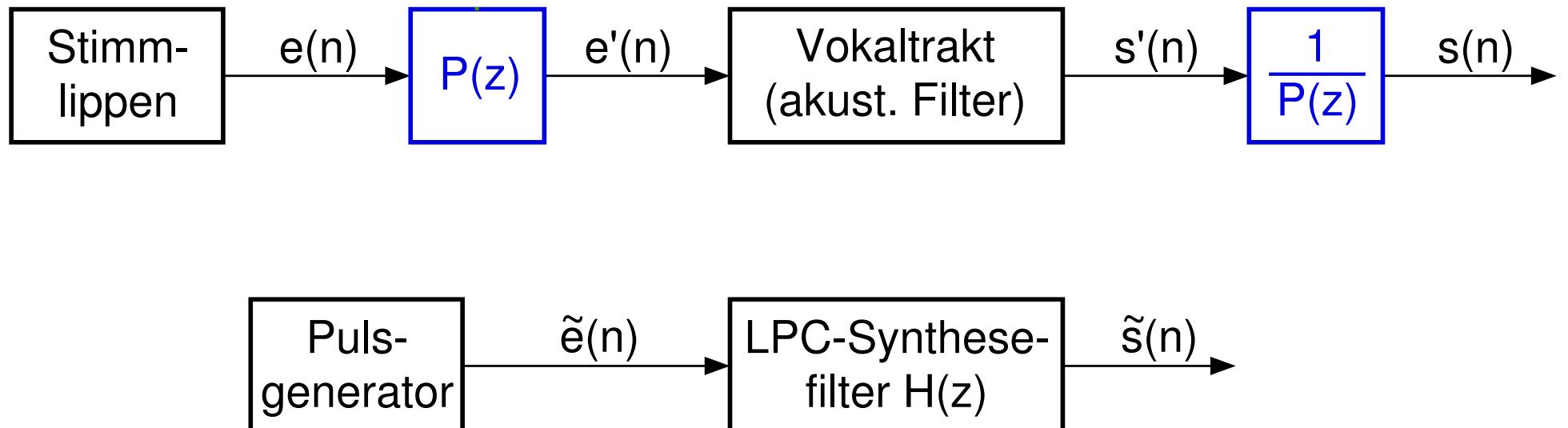
# Menschl. Sprechapparat vs. LPC-Sprachproduktions-Modell

nur für stimmhafte Laute



# Menschl. Sprechapparat vs. LPC-Sprachproduktions-Modell

nur für stimmhafte Laute

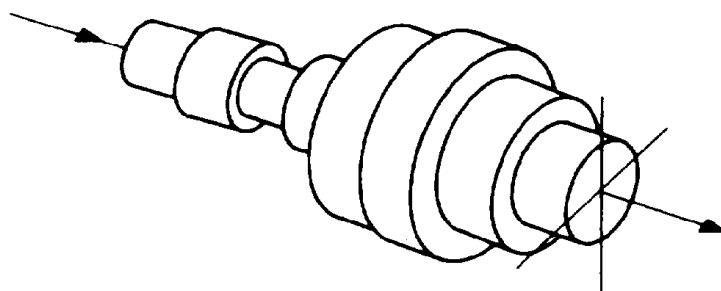


Hochpassfilter  $P(z) \rightarrow e'(n)$  flaches Spektrum



## Zu $H(z)$ äquivalentes akustisches Filter

Röhrensegmente



Verhältnis aufeinanderfolgender Röhrenquerschnitte:  $\frac{A_{i+1}}{A_i} = \frac{1 - k_i}{1 + k_i}$   
( $k_i$ : Reflexionskoeffizienten aus Durbin-Algorithmus; Buch S. 80)

